

عنوان مقاله:

طراحی مولد مرکزی الگو برای رباتهای انسان به کمک تکنیک تطابق منحنی

محل انتشار:

چهاردهمین کنفرانس دانشجویی مهندسی برق کشور (سال: 1390)

تعداد صفحات اصل مقاله: 6

نویسندگان:

حامد شهبازی - گروه کامپیوتر دانشکده فنی مهندسی دانشگاه اصفهان

مقداد پاک نژاد - گروه کامپیوتر دانشگاه شیخ بهایی

مهرداد پدرام - گروه کامپیوتر دانشگاه شیخ بهایی

خلاصه مقاله:

در این مقاله به معرفی ربات انسان نمای آریو و ارائه مدلی از مولد مرکزی الگو بر روی آن می پردازیم که قادر است الگوهای متناوب و منظمی را جهت حرکت تولید کند مولدهای مرکزی الگو مدارهای عصبی هستند که عمدتاً در ناحیه انتهایی مغز تا نخاع مهره داران قرار گرفته اند ورودی این شبکه های عصبی اطلاعات حسگری بسیار ساده و خروجی آنها الگوهایی پیچیده منظم و هماهنگ برای حرکت هستند و از این لحاظ مورد توجه فراوان در علوم رباتیک قرار گرفته اند این مدل مختص ربات انسان نمای آریو و برگرفته از مدلی مشابه روی ربات انسان نمای نائو می باشد که در نرم افزار متلب و شبیه ساز Webots مدلسازی و تست می شود.

کلمات کلیدی:

آریو، مولد مرکزی الگو، ربات انسان نما، شبکه عصبی، تولید حرکت

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/121579>

