

عنوان مقاله:

طراحی روبتگرهای کاهش مرتبه یافته فازی

محل انتشار:

پنجمین کنفرانس سراسری سیستم های هوشمند (سال: 1382)

تعداد صفحات اصل مقاله: 7

نویسندگان:

کار لوکس

رضا دهقانی

فرهاد بشارتی

خلاصه مقاله:

در این مقاله روش طراحی روبتگر کاهش مرتبه یافته فازی برای سیستم هایی که بصورت مدل فازی تاکاجی و ساجینو (T-S) بیان شده باشند، ارائه شده است و برای پایدارسازی، با استفاده از روش جایابی قطب، سیگنال کنترل بدست می آید که حالت های سیستم را پایدار می سازد همچنین خاصیت تفکیک، که طراحی روبتگر فازی و کنترلر فازی بصورت مستقل از هم می باشد، بررسی شده است. برای روشن شدن موضوع نتایج حاصل از شبیه سازی برای سیستم پاندول معکوس آورده شده است.

کلمات کلیدی:

مدل فازی تاکاجی - ساجینو، روبتگرهای کاهش مرتبه یافته، فازی کنترلر

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/128143>

