

## عنوان مقاله:

الگوریتم تطبیق نقشه توپولوژیکی بهبود یافته در سیستم های ناوبری خودرو

## محل انتشار:

اولین کنفرانس ملی دانش پژوهان کامپیوتر و فناوری اطلاعات (سال: 1390)

تعداد صفحات اصل مقاله: 9

## نویسندگان:

یاسر قهرمانی - دانشگاه آزاد اسلامی واحد قزوین - دانشکده مهندسی کامپیوتر

آیاز عیسی زاده - دانشگاه تبریز - گروه علوم کامپیوتر

مرتضی نصیر اقدم - دانشگاه آزاد اسلامی واحد اهر - دانشکده مهندسی کامپیوتر

رقیه قهرمانی - دانشگاه علوم پزشکی تبریز - مرکز آموزشی درمانی امام رضا تبریز

## خلاصه مقاله:

در سیستم ناوبری خودرو ، اغلب از GPS جهت تعیین موقعیت خودرو استفاده می شود. به دلایل مختلفی محلی که توسط GPS تعیین می شود دقیقاً بر روی شبکه جاده ای منطبق نیست. فرآیند تطبیق نقشه ، موقعیت فعلی تعیین شده توسط گیرنده GPS را به موقعیت صحیح خودرو بر روی شبکه راه ها نگاشت می کند. در این مقاله یک الگوریتم تطبیق نقشه هندسی و توپولوژیکی برای سیستمهای ناوبر خودرو ارائه شده است. پارامترهای در نظر گرفته شده برای این الگوریتم جهت حرکت خودرو وضعیت GPS نسبت به خیابان و سرعت حرکت خودرو می باشد. الگوریتم با روجی حاصل از GPS و پایگاه داده ای از شبکه جاده ای تبریز برای تهیه مسیر دقیق و قابل اعتماد خودرو بر روی شبکه را ها مورد استفاده قرار گرفته است. برای ارزیابی الگوریتم تطبیق نقشه پیشنهادی ، این الگوریتم بر روی داده های واقعی در نقشه تبریز آزمایش شده است. نتایج آزمایش ها حاکی از کارایی بالاتر الگوریتم پیشنهادی در مقایسه با الگوریتم های تطبیق نقشه هندسی و توپولوژیکی موجود می باشد.

## کلمات کلیدی:

تطبیق نقشه ف GPS ، سیستم ناوبری خودرو ، تطبیق توپولوژیکی ، نقشه دیجیتالی

## لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/132034>

