

## عنوان مقاله:

GMDH Type Neural Networks and Their Application to the Identification of the Inverse Kinematics Equations of  
(Robotic Manipulators (RESEARCH NOTE

## محل انتشار:

ماهنامه بین المللی مهندسی، دوره 18، شماره 2 (سال: 1384)

تعداد صفحات اصل مقاله: 9

## نویسندگان:

Ahmad Bagheri - *Mechanical Engineering, University of Guilan*

A. R. Khoobkar - *Mechanical Engineering, University of Guilan*

A. S. Siavash - *Mechanical Engineering, University of Guilan*

N. Narimanzadeh - , *The University of Guilan*

## خلاصه مقاله:

## کلمات کلیدی:

GMDH, Neural Networks, Inverse Kinematics, Puma۷۶۰

## لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/1416308>

