

عنوان مقاله:

راهکاری جدید برای ردیابی اهداف با استفاده از تلفیق الگوریتم های MAP, RLS

محل انتشار:

یازدهمین کنفرانس مهندسی برق (سال: 1382)

تعداد صفحات اصل مقاله: 9

نویسندگان:

هادی صدوقی یزدی - دانشجوی دکتری الکترونیک

مجتبی لطفی زاد - استادیار دانشگاه تربیت مدرس

خلاصه مقاله:

الگوریتم های وقفی درمسائل ردیابی استفاده فراوانی دارند یکی از رایج ترین آنها الگوریتم RLS است این الگوریتم بدلیل سرعت همگرایی خوب کاربرد زیادی دارد ولی RLS سنجشهای غیردقیق و نویزی را تحمل نمی کند بعبارت بهتر نویز را شبیه سیگنال ردیابی می کند دراین مقاله تلفیق مناسب روش MAP, RLS منجر به طراحی الگوریتم توسعه یافته RLS شده است تخمین گر MAP توانایی تخمین داده صحیح از داده های نویزی را دارد ولی احتیاج به نمونه های بسیاری دارد یکسیستم شامل تخمین گر MAP برای کاهش اثر نویز و تحویل داده مناسب به پیشگوی RLS طراحی شده است به منظور تعیین پارامترهای نویز در الگوریتم MAP از یک روش بازگشتی با استفاده از خطای الگوریتم RLS استفاده شد کارایی این روش در دو زمینه مختلف شامل ردگیری تصاویر پرواز هواپیما و ردیابی سیگنال سینوسی با فرکانس متغیر آغشته به نویز آزمایش شد در هر دو مورد نتایج بدست آمده نشان دهنده کارایی بهتری نسبت به الگوریتم RLS بود

کلمات کلیدی:

فیلتر پیشگو - تخمین گر - ردیابی هدف متحرک - حذف نویز - MAP, RLS

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/152085>

