

عنوان مقاله:

کنترل H_{∞} چند منظوره سیستم های آشفته تکین

محل انتشار:

یازدهمین کنفرانس مهندسی برق (سال: 1382)

تعداد صفحات اصل مقاله: 8

نویسندگان:

حمیدرضا کریمی - گروه مهندسی برق و کامپیوتر، دانشکده فنی، دانشگاه تهران

محمدجواد یزدان پناه

خلاصه مقاله:

این مقاله به طراحی کنترل کننده مقاوم چند منظوره با استفاده از روش H_{∞} برای سیستم های آشفته تکین می پردازد. در این راستا از روش جدید مدل کردن برای سیستم های مزبور مطابق روش مطروحه در 3 و 4 استفاده می شود. بدین ترتیب مسأله کنترل H_{∞} چند منظوره بدین گونه بیان می شود که مشتمل بر دو مسأله جداگانه می باشد: مسأله اول در رگلاسیون مقاوم و ردیابی ورودی مرجع برای سیستم و مسأله دوم برآورده ساختن یک قید H_{∞} می باشد که هدف آن تضعیف اغتشاش روی خروجی کنترل شده می باشد. حل جداگانه این دو مسأله به عنوان رگلاسیون مقاوم با یک قید $(H_{\infty} C) H_{\infty} RR$ نامیده می شود.

کلمات کلیدی:

کنترل H_{∞} چند منظوره، سیستم آشفته تکین، رگلاسیون مقاوم

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/152109>

