

عنوان مقاله:

نقش خطر درک شده در توسعه نظریه یکپارچه پذیرش و استفاده از فناوری در پذیرش اتومبیل خودران

محل انتشار:

پژوهشنامه حمل و نقل، دوره 20، شماره 1 (سال: 1402)

تعداد صفحات اصل مقاله: 12

نویسندگان:

ایمان فرزین - دانش آموخته دکتری، دانشکده مهندسی عمران و محیط زیست، دانشگاه تربیت مدرس، تهران، ایران

امیر رضا ممدوحی - دانشیار، دانشکده مهندسی عمران و محیط زیست، دانشگاه تربیت مدرس، تهران، ایران

خلاصه مقاله:

اتومبیل های خودران با استفاده از فناوری های سنجش و ارتباطات خود، حرکت ایمن و کارآمد بدون دخالت انسانی را فراهم می کنند. این فناوری نقطه عطفی در حمل و نقل خواهد بود. ارزیابی پذیرش اتومبیل های خودران نقش مهمی در کاربست موفق و کارایی آن ایفا می کند. مرتفع نمودن موانع اقتصادی و فنی بدون از میان برداشتن مانع انسانی پذیرش بی ثمر خواهد بود. اکثر محققان پیش تر به منظور شناسایی عوامل نهان موثر بر پذیرش اتومبیل خودران از نظریه یکپارچه پذیرش و استفاده از فناوری استفاده نموده اند. در این پژوهش علاوه بر متغیرهای معمول این نظریه (شامل امید به عملکرد، امید به تلاش و تاثیر اجتماعی)، از متغیر نهان خطر درک شده نیز به منظور شناخت هرچه بیشتر عوامل نهان تاثیرگذار بر پذیرش اتومبیل خودران استفاده می گردد. به منظور پرداخت مدل معادلات ساختاری پیشنهادی در این پژوهش، ۶۴۱ پرسشنامه به روش رجحان بیان شده تدوین و در سال ۱۳۹۸ میان ساکنین شهر تهران توزیع گردیده است. نتایج حاکی از تاثیرگذاری، به ترتیب، متغیرهای امید به عملکرد، خطر درک شده، امید به تلاش و تاثیر اجتماعی بر پذیرش اتومبیل های خودران است. نتایج این مطالعه می تواند به منظور ارزیابی و تخمین پاسخ افراد به اتومبیل های خودران قبل از شروع توسعه و اتخاذ سیاست های مناسب جهت بالا بردن نرخ نفوذ این وسایل مورد استفاده تصمیم گیران و سیاست گذاران قرار گیرد.

کلمات کلیدی:

پذیرش اتومبیل خودران، خطر درک شده، نظریه یکپارچه پذیرش و استفاده از فناوری

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/1602595>

