

عنوان مقاله:

بررسی سیستم مورینگ و کاراتر نمودن آن در کنترل حرکت ابودر 1200

محل انتشار:

سومین همایش ملی صنایع دریایی ایران (سال: 1380)

تعداد صفحات اصل مقاله: 13

نویسندگان:

مهرداد صباغی - عضو هیئت علمی پژوهشکده فناوری های نو دانشگاه صنعتی امیرکبیر مشاور تح

محسن بهرامی - دانشیار دانشکده مکانیک دانشگاه صنعتی امیرکبیر

محسن طایفه - دانشجوی کارشناسی ارشد مکانیک-طراحی کاربردی، دانشگاه صنعتی امیرکبیر

آزاده فرازنده - دانشجوی کارشناسی مکانیک-طراحی جامدات، دانشگاه صنعتی امیرکبیر

خلاصه مقاله:

در این مقاله با بیان معادلات حاکم بر سیستم مورینگ، بر اساس شرایط کاری متفاوت معیارهایی جهت کلاس بندی تحلیل ها به شکل استاتیکی و دینامیکی ارائه می شود. در ضمن تأثیر الاستیسیته خط مورینگ بر روی نتایج بررسی می گردد. آنالیزهای تحلیلی-تقریبی متعدد و روابط تجربی مناسبی جهت تصمیم گیری و ساده سازی معادلات حاکم بکار می رود، نمودارها، اشکال و جداول مفیدی در انتها آورده شده است که باعث فهم بهتر مباحث خواهد شد. همچنین پاسخ شناور به شرایط محیطی و بارگذاری های متفاوت توسط بسته نرم افزاری Matlab محاسبه شده است و اثر سیستم مورینگ در کنترل حرکات نامطلوب YAW مورد بحث قرار گرفته است، نتایج حاکی از آن است که با تغییر مناسب کشش در خط مورینگ می توان آن را در مهار اینگونه حرکت ها کاراتر نمود.

کلمات کلیدی:

مورینگ، دینامیک، الاستیسیته، شناور جرثقیل دار، ابودر ۱۲

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/1830>

