

عنوان مقاله:

کنترل یک میدان نبرد کوچک با استفاده از کنترلر PID مقاوم

محل انتشار:

ششمین کنفرانس ملی انجمن علمی فرماندهی و کنترل ایران (سال: 1391)

تعداد صفحات اصل مقاله: 7

نویسندگان:

عماد محمدی شاهرخ آبادی - دانشجوی کارشناسی ارشد مهندسی برق کنترل

علی اکبر قره ویسی - استادیار دانشگاه شهید باهنر کرمان

خلاصه مقاله:

در این مقاله یک میدان نبرد برطبق یک تابع تبدیل مرتبه ی دو به همراه انتگرال گیر و تاخیر زمانی مدل شده است در اینجا منظور از میدان نبرد دو گروه از سربازان هستند که برعلیه یکدیگر در حال جنگ می باشند پیشروی یک گروه از سربازان کنترل شده است برای تمامی شبیه سازی ها در این مقاله از نرم افزار متلب مورد استفاده قرار گرفته است نتایج شبیه سازی ها به خوبی نشان میدهد که کنترل کننده PID مقاوم عملکرد بدون نقصی را برای کنترل این پلنت دارا می باشد ضدحمله دشمن بصورت یک سیگنال اغتشاش مدل شد هاست که کنترل کننده درعرض چندثانیه این اثر اغتشاشی را از بین میبرد.

کلمات کلیدی:

میدان نبرد، PID، مقاوم، سیمولینک

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/185259>

