

## عنوان مقاله:

پیش بینی فناوری های پیش برنده واترجت به عنوان سیستم رانش نسل آینده ربات های هوشمند زیر آب

## محل انتشار:

اولین همایش بین المللی و سومین همایش ملی پیشراانه های دریایی (سال: 1401)

تعداد صفحات اصل مقاله: 6

## نویسندگان:

محمد بیقی - کارشناسی ارشد، مهندسی دریا، دانشگاه مالک اشتر، شاهین شهر

عادل رضایی رنجبر - کارشناسی ارشد، مهندسی مکانیک، دانشگاه فردوسی مشهد

مسعود نظری - کارشناسی ارشد، مهندسی مکانیک، دانشگاه رشت

## خلاصه مقاله:

پیش بینی فناوری نقطه شروع برنامه ریزی فناوری است که به عنوان یک ابزار مدیریتی می باشد. محققین از روش های متعددی برای پیش بینی فناوری استفاده می کنند که تجزیه و تحلیل اختراعات و مقالات ثبت شده یکی از این موارد است. در این مقاله به منظور رصد پیشرفت فناوری در قلمرو واترجت ها، به بررسی داده های مرتبط در پتنت-ها و مقالات علمی پرداخته شده و جدیدترین و مهمترین موضوعات مورد بحث در زمینه واترجت ها معرفی شده است. با توجه به آنالیز شکل گرفته در مقالات اختراعات مشخص می شود که سیستم رانش واترجت در سالیان اخیر در موضوعات Unmanned surface vehicle و ربات های زیردریایی کروی از اهمیت بالایی برخوردار است. ربات های زیردریایی کروی در نظارت بر محیط زیست، گشت زنی، اکتشاف در زیر آب و حتی مباحثی همچون توانبخشی و رشد کودک و سرگرمی استفاده می شود. معمولا برای بحث پیشرانش ربات های کروی از پروانه استفاده می گردد ولی برای شرایطی که نوبز اهمیت بیشتری داشته باشد از سیستم رانش واترجت جهت حرکت ربات کروی استفاده می شود. هرچند استفاده از این سیستم، قدرت رانش کمتری نسبت به پروانه ایجاد می نماید.

## کلمات کلیدی:

متن کاوی، واترجت، پالایش داده، فناوری، ربات های کروی

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/1964390>

