

## عنوان مقاله:

طراحی کنترل کننده مد لغزشی فازی جهت همزمان سازی دو سیستم آشوبی لورنز و چن

## محل انتشار:

همایش ملی سیستم های هوشمند در مهندسی برق و کامپیوتر (سال: 1393)

تعداد صفحات اصل مقاله: 8

## نویسندگان:

حسین روحانی زاده قادیکلایی - قادیکلایی، دانشجوی کارشناسی ارشد برق-کنترل، دانشگاه آزاد اسلامی واحد علی آباد کتول ، علی آباد کتول، ایران

سید مصطفی قدمی - دانشکده فنی و مهندسی، دانشگاه آزاد اسلامی واحد علی آباد کتول ، علی آباد کتول، ایران

## خلاصه مقاله:

در مقاله حاضر، از کنترل کننده مد لغزشی فازی برای همزمان سازی دو سیستم آشوبی لورنز و چن استفاده شده است. پس از معرفی دو سیستم، روش طراحی کنترل کننده فوق جهت همزمان سازی مجانبی بین حالت های دو سیستم توضیح داده شده است. کنترل کننده مد لغزشی فازی طراحی شده است که ثابت کند که این دو سیستم آشوبی با استفاده از ورودی کنترلی پیشنهادی همزمان سازی می شوند و خطای همزمان سازی به سمت صفر میل می کند. شبیه سازی عددی دو سیستم همراه با کنترل کننده مورد بحث ارائه شده است تا صحت ادعای مطرح شده را نشان دهد.

## کلمات کلیدی:

سیستمهای آشوبی لورنز و چن ، همزمان سازی، کنترل کننده مد لغزشی فازی

## لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/322210>

