

عنوان مقاله:

طراحی کنترل کننده مد لغزشی فازی برای همزمان سازی دو سیستم فوق آشوبی متفاوت

محل انتشار:

ششمین کنفرانس مهندسی برق و الکترونیک ایران (سال: 1393)

تعداد صفحات اصل مقاله: 8

نویسندگان:

سیدجعفر فاضلی ابلویی - باشگاه پژوهشگران جوان و نخبگان دانشگاه آزاد اسلامی واحد نکا، نکا، ایران

عقیل کیانی گلوگاهی - گروه کامپیوتر دانشگاه آزاد اسلامی واحد قزوین

بابک آزاد - گروه کامپیوتر دانشگاه آزاد اسلامی واحد بابل

حمید حسین پورآذر - دانشگاه آزاد اسلامی واحد تهران جنوب، باشگاه پژوهشگران جوان و نخبگان، تهران، ایران

خلاصه مقاله:

در مقاله حاضر از کنترل مد لغزشی فازی برای همزمان سازی دو سیستم فوق آشوبی استفاده شده است. یک روش طراحی کنترل مد لغزشی فازی ارائه شده است که از عامل نرمال کردن متغیرها استفاده شده است. کنترل کننده مد لغزشی فازی طراحی شده است تا همزمان سازی مجانبی کلی را برای حالت های 2 سیستم مختلف فوق آشوبی را تضمین کند. سیستم های فوق آشوبی به طور عددی شبیه سازی شده است تا اعتبار و امکان ساختار کنترلی ارائه شده را اثبات کند.

کلمات کلیدی:

سیستم فوق آشوبی، همزمان سازی، کنترل مد لغزشی فازی

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/384028>

