

## عنوان مقاله:

افزایش کارایی برنامه ریزی جلورو از طریق یادگیری اولویت کنش های قابل اعتماد

## محل انتشار:

نهمین کنفرانس سالانه انجمن کامپیوتر ایران (سال: 1382)

تعداد صفحات اصل مقاله: 8

## نویسندگان:

غلامرضا قاسم ثانی - دانشکده ی مهندسی کامپیوتر، دانشگاه صنعتی شریف

سیدعلی اکرمی فر - دانشکده ی مهندسی کامپیوتر، دانشگاه صنعتی شریف

## خلاصه مقاله:

یکی از مهمترین مشکلات برنامه ریزی در هوش مصنوعی، کند بودن فرایند برنامه ریزی است. در طی ساله های گذشته تلاش های زیادی برای حل این مشکل انجام گرفته که از آن جمله می توان به روش های مکاشفه ای در برنامه ریزهای جلو رو اشاره نمود. در این مقاله روش نوینی جهت استفاده از تکنیک های یادگیری ماشین برای بهبود کارایی برنامه ریزی و طراحی یک تابع مکاشفه ای مبتنی بر یادگیری ارائه شده است. از آنجایی که یک برنامه از حالت اولیه، حالت نهایی و چند حالت میانی تشکیل شده، استفاده از کنش های قابل اعتماد در هر حالت مساله و یادگیری ترتیب آن ها مهمترین بخش روش ارائه شده محسوب میشود.

## کلمات کلیدی:

برنامه ریزی در هوش مصنوعی ، یادگیری ماشینی

## لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/45797>

