

عنوان مقاله:

بهینه سازی مسیر پرواز UAV در شبکه های مخابرات رله ای

محل انتشار:

هفتمین کنفرانس ملی مهندسی برق و الکترونیک ایران (سال: 1394)

تعداد صفحات اصل مقاله: 8

نویسندگان:

ابوالفضل مظلوم بکاولی - اصفهان، ایران

نادعلی زارعی - تهران، ایران

حمید دهقانی فیروزآبادی - تهران، ایران

خلاصه مقاله:

در این مقاله ما یک شبکه مخابرات همکارانه رله ای شامل دو گره زمینی به عنوان مبدا و مقصد اطلاعات و همچنین یک UAV در نقش رله را که بصورت تقویت و ارسال عمل میکند در نظر گرفته ایم. در این شبکه تمامی گره ها متحرک بوده و بصورت چند آنتنی تجهیز گردیده اند. هدف ارائه الگوریتمی بهینه جهت تعیین مسیر حرکت UAV برای بیشینه کردن نرخ ارسال داده از طریق بیشینه کردن SNR سیگنال دریافتی در مقصد است. نتایج مقایسه الگوریتم پیشنهادی با روش جستجوی سراسری برای تعیین مسیر، بیانگر عملکرد مطلوب الگوریتم پیشنهادی است.

کلمات کلیدی:

مخابرات همکارانه، پرده بدون سرنشین، مسیر حرکت، شکل دهی پرتو

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/459434>

