

عنوان مقاله:

فناوری های نوین کنترل مکانیکی علف های هرز روی ردیف

محل انتشار:

سومین کنفرانس بین المللی پژوهشهای کاربردی در علوم کشاورزی (سال: 1394)

تعداد صفحات اصل مقاله: 9

نویسندگان:

وحید بحریور - دانشجوی کارشناسی ارشد مهندسی مکانیک بیوسیستم، دانشگاه فردوسی مشهد

عباس روحانی - استادیار گروه مهندسی بیوسیستم و مکانیزاسیون، دانشگاه فردوسی مشهد

خلاصه مقاله:

مدیریت علف های هرز روی ردیف یکی از وظایف مهم و چالش برانگیز در امر تولید محصولات کشاورزی می باشد. از این رو هدف از این مقاله مرور بر فناوری های نوین در امر وجین مکانیکی علف های هرز روی ردیف و پیشرفت های علمی صورت گرفته جهت کنترل مکانیکی علف های هرز روی ردیف به منظور افزایش تولید محصولات کشاورزی سالم و ارگانیک و همچنین کاهش هزینه های تولید در مزرعه می باشد. از این رو شناخت موانع اصلی و ارائه راهکارهایی در جهت طراحی و تولید تجهیزات غیره پیچیده و کم هزینه در راستای افزایش بهره وری از اساسی ترین اقدامات به شمار می رود. در حال حاضر روش ها و تجهیزات مکانیکی گوناگونی جهت کنترل علف های هرز بین ردیف وجود دارد مانند کلتیواتورهای دیسکی، کلتیواتورهای دوار و هرس های دوار، امانیاز اساسی برای توسعه فناوری کنترل علف های هرز روی ردیف وجود دارد که این مسئله هنوز به صورت عمده تئسط دست انجام می گیرد و تأثیرات منفی بر هزینه تولید محصولات زراعی دارد. جدیدترین و به روزترین روش ها جهت کنترل علف های هرز روی ردیف شامل به کارگیری فناوری سیستم موقعیت یاب جغرافیایی (RTK-GPS)، حسگرها و فناوری بینایی ماشین می باشند.

کلمات کلیدی:

کشاورزی دقیق، محصول ارگانیک، علف های هرز روی ردیف، بینایی ماشین، RTK-GPS، حسگر

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/465443>

