

## عنوان مقاله:

کنترل گشتاور موتور القایی با روش DTC

## محل انتشار:

هشتمین کنفرانس دانشجویی مهندسی برق (سال: 1384)

تعداد صفحات اصل مقاله: 7

## نویسندگان:

عادل زکی پور - دانشکده برق دانشگاه علم و صنعت ایران

عباس شیری - دانشکده برق دانشگاه علم و صنعت ایران

## خلاصه مقاله:

کنترل دور موتورهای القایی با استفاده از روش کنترل مستقیم گشتاور DTC یکی از روشهای بسیار نو و کارآمد در کنترل ماشین های الکتریکی می باشد. با توجه به الگوریتم کار در این روش اجرای آن بصورت دیجیتال ساده و در عین حال بسیار مناسب می باشد. با استفاده از روش کنترل DTC محدودیتهای پیچیدگی های کنترل برداری را می توان کاهش داد. در این مقاله یک سیستم کنترل DTC شبیه سازی شده که نتایج آن این ادعا را تایید می کند.

## کلمات کلیدی:

کنترل دور موتور ، کنترل مستقیم گشتاور ، DTC ، موتور القایی

## لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/47215>

