

عنوان مقاله:

مسیریابی در شبکه های حسگر بیسیم زیر آب

محل انتشار:

سومین همایش ملی کامپیوتر (سال: 1394)

تعداد صفحات اصل مقاله: 9

نویسنده:

عباس یزدی نژاد - دانشجوی کارشناسی ارشد دانشکده مهندسی کامپیوتر دانشگاه اصفهان

خلاصه مقاله:

شبکه های حسگر بیسیم روی زمین موضوع تحقیق و توسعه بسیاری از پژوهشها بوده است بسیاری از برنامه ها از مزایای گره های شبکه های حسگر بیسیم روی زمین از قبیل هزینه پایین اندازه کوچک سادگی در پیکربندی و قابلیت گسترش جهت نظارت تشخیص و پیگیری بسیاری از پدیده های محیطی و رویدادها استفاده برده اند پیشرفت های جدید در الکترونیک و کوچک سازی حسگرها و فناوری های کم توان باعث شده حیطه ی شبکه های حسگر بیسیم به زیر آب کشیده شود این شبکه ها کاربردهای فراوانی پیدا کرده اند و در بسیاری از کاربردها شبکه از تعدادی شماری گره حسگر تشکیل شده که در سطوح عمقی متفاوتی از محیط مورد نظر پخش شده اند گره های کف دریا نمی توانند با سطح ارتباط مستقیم برقرار سازند برای ارتباط نیاز به کمک چندین گام و شمای مسیریابی مناسب می باشد این تناسب نه تنها به منابع شبکه و نیازهای کاربرد مورد نظر وابسته است بلکه شرایط محیطی نیز محدودیت هایی دارد این مشخصه ها بستری را تعریف می کنند که در آن نیاز به پروتکل های مسیریابی می باشد که نسبت به منابع هشدار هستند تا بتوانند نیازهای کاربرد مورد نظر را در شرایط محیطی پویا برآورده سازند

کلمات کلیدی:

شبکه حسگر بیسیم زیر آب ، Mobicast ، مسیریابی DVRP ، منطقه مرجع سه بعدی ، وسیله خودمختار زیر آب ، مسیریابی VAPR

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/482085>

