

## عنوان مقاله:

بررسی و شبیه سازی کنترل دور موتور القایی به روش کنترل مستقیم گشتاور با استفاده از MATLAB SIMULINK

## محل انتشار:

یازدهمین کنفرانس دانشجویی مهندسی برق ایران (سال: 1387)

تعداد صفحات اصل مقاله: 9

## نویسنده:

مهرام قزوینی - معاونت برنامه ریزی و توسعه شبکه شرکت توانیر، دفتر برنامه ریزی توسعه

## خلاصه مقاله:

کنترل مستقیم گشتاور (dte) یکی از جدیدت رین روشهای کنترل موتور القایی توسط اینورتر ولتاژ می باشد . با استفاده از این روش می توان شار استاتور و گشتاور الکترومغناطیسی ماشین القایی را به طور دقیق و با دینامیک سریع، بدون نیاز به الگوریتم پیچیده کنترل نمود . در واقع با استفاده از مدل دقیق موتور القایی، مقادیر شار و گشتاور لحظه ای موتور ، محاسبه و با مقادیر مرجعی که توسط حلقه کنترل سرعت تولید میشوند، مقایسه شده و فرمانهای لازم به سوئیچها داده می شوند . در این مقاله پس از ارائه توضیحات لازم درباره اصول و مبانی کنترل مستقیم گشتاور، شبیه سازی انجامشده توسط نرم افزار Matlab Simulink ارائه شده و دو نمونه مطالعه موردی نیز تحت بررسی قرار خواهند گرفت

## کلمات کلیدی:

کنترل مستقیم گشتاور، بردار فضایی، کنترل دور، موتور القایی، شبیه سازی

## لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/48934>

