

عنوان مقاله:

طراحی کنترلر و فیدبک حالت در سیستم ردیاب خورشیدی دو محوره و بررسی تاثیر آن بر رفتار سیستم

محل انتشار:

اولین کنفرانس بین المللی مهندسی مکانیک و هوافضا (سال: 1395)

تعداد صفحات اصل مقاله: 11

نویسندگان:

رحیم نعیمی نوبندگانی - دانشجوی کارشناسی ارشد، مهندسی مکانیک، دانشگاه بو علی سینا همدان

مهدی کریمی - استادیار، مهندسی مکانیک، دانشگاه بو علی سینا همدان

خلاصه مقاله:

دنیای امروز، دنیای استفاده از انواع انرژی های نو و تجدیدپذیر است و جوامع پیشرفته به دنبال یافتن جایگزینی مناسبی برای سوخت های فسیلی می باشند. ازین رو شاهد سرمایه گذاری دولت ها تشکیل سازمان ها در اکثر کشور های توسعه یافته می باشیم که بیانگر اهمیت این موضوع می باشد. لذا چگونگی و نحوه استفاده ی حداکثری ازین منابع پایان ناپذیر خدادادی به یکی از دغدغه های مهندسی تبدیل شده است. در این مقاله سعی بر آن بوده تا سیستم ردیاب خورشیدی دو محوره شبیه سازی شود و پاسخ آن نسبت به ورودی های ضربه و پله مورد بررسی قرار گیرد، همچنین پاسخ سیستم با استفاده از کنترلر و فیدبک حالت محاسبه گردد و نتایج آن با حالت اولیه ینی بدون استفاده از کنترلر و فید بک حالت مورد مقایسه قرار گیرد. به منظور جامعیت پژوهش، ابعاد و وزن صفحه خورشیدی مورد مطالعه به صورت پارامتری در محاسبات لحاظ گردیده است و در انتها برای یک مدل خاص عددگذاری صورت پذیرفته است.

کلمات کلیدی:

انرژی های نو، ردیاب خورشیدی، کنترلر، فیدبک حالت

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/507285>

