

عنوان مقاله:

طراحی قانون هدایت کانال سمت یک پرنده کروز درمرحله آشیانه یابی برای اصابت با حداقل شتاب جانبی

محل انتشار:

دومین کنفرانس بین المللی دستاوردهای نوین پژوهشی در مکانیک، صنایع و هوافضا (سال: 1395)

تعداد صفحات اصل مقاله: 20

نویسندگان:

کامران نجفی - دانشجوی کارشناسی ارشد هوافضا دانشگاه صنعتی مالک اشتر تهران ایران

حسین ساداتی - استاد یار مجتمع هوا فضا مالک اشتر تهران

جلال کریمی - استاد یار مجتمع هوا فضا مالک اشتر تهران

خلاصه مقاله:

مرحله پایانی، آخرین مرحله هدایت پرنده کروز می باشد که در آن هدایت باید با بیشترین دقت و سرعت برای تضمین برخورد با هدف انجام پذیرد. در این مرحله معمولا از یک جستجوگر برای تعقیب هدف استفاده می شود. زمانی که پرنده به مرحله ی دید هدف می رسد، جستجوگر پرنده روشن می شود و اطلاعات دقیقی از موقعیت هدف در اختیار سامانه هدایت قرار می دهد. قدرت مانور مورد نیاز پرنده در مرحله نهایی هدایت معمولا بیشتر است، زیرا در این مرحله پرنده باید علاوه بر خطای ناشی از مانور هدف، خطای هدایت در مرحله ی میانی را در مدت زمان کوتاهی جبران کند. بنابراین هدایت در مرحله ی نهایی باید از کارایی و دقت بالایی برخوردار باشد، به همین خاطر در این پژوهش به طراحی قانون هدایت یک پرنده کروز در کانال سمت با استفاده از قانون هدایت تعقیب پیش انداز، می پردازیم.

کلمات کلیدی:

پرنده کروز، قانون هدایت، جستجوگر، کانال سمت، آشیانه یابی

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/566344>

