

عنوان مقاله:

ربات موازی دلتا سه درجه آزادی

محل انتشار:

اولین همایش ملی کاربردهای سیستم های میکاترونیکی و رباتیکی (سال: 1395)

تعداد صفحات اصل مقاله: 1

نویسنده:

مریم رستگار - مهندسی برق و الکترونیک قشم و لتاژ

خلاصه مقاله:

امروزه رباتیک و میکاترونیک بخش مهمی از صنعت ساخت و تولید شده که مطلقاً قابل اغماض و چشم پوشی نبوده و در صنعت نوپای اتوماسیون ایران بسیار جای کار داشته و قابل بررسی است. در این میان ربات های صنعتی به تدریج جای خود را در این صنعت باز کرده اند و تمایل تولیدکنندگان به اتوماسیون سازی خطوط تولید رو به فزونی است. ربات های صنعتی بنا به تعاریف مختلف دارای دسته بندی های گوناگونی هستند که در این مقاله به یکی از این ربات ها، انواع و کاربردهای آن اشاره شده است. در انتها نیز توصیه های کاربری آن با توجه به شرایط فعلی صنعت ایران، مطرح شده است. ربات دلتا، ربات موازی، سه درجه آزادی، payload، فضای کاری، دینامیک، Manipulator.

کلمات کلیدی:

ربات دلتا، ربات موازی، سه درجه آزادی، payload، فضای کاری، دینامیک، manipulator

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/595840>

