

عنوان مقاله:

الگوریتم تصمیم گیری مبتنی بر الگوریتم زنبور عسل مناسب رباتهای پزشکی

محل انتشار:

چهارمین کنفرانس بین المللی مهندسی برق و کامپیوتر (سال: 1395)

تعداد صفحات اصل مقاله: 6

نویسندگان:

هدی عطار - گروه صنعت، دانشکده فنی مهندسی، واحد آشتیان، دانشگاه آزاد اسلامی، آشتیان، ایران

عباس کریمی - استاد یار گروه کامپیوتر، دانشگاه آشتیان، آشتیان، ایران

احمد عطارنیا - استادیار گروه مدیریت، دانشگاه قم، قم، ایران

خلاصه مقاله:

سیستم های امنیت بحرانی، سیستمهایی با کارایی و حساسیت بالا هستند که باید قابلیت تحمل خطا را داشته باشند، آنها باید قابلیت ادامه به فعالیتهای خود با وجود شکست یک زیر مجموعه ی محدود از سخت افزار و یا نرمافزار را دارا باشند. اهمیت این سیستمها در بعضی کاربردها که با جان یا مال انسانها، سر و کار دارد، جلوه بیشتری پیدا میکند. یکی از این سیستمها رباتهای پزشکی هستند که در این مقاله ما برای افزایش قابلیت ایمنی این سیستمها از الگوریتم بهبود یافتهای گیری وزنی با بهره گیری از الگوریتم زنبور عسل، استفاده میکنیم. در این سیستم از سه سنسور و یک تصمیم گیرنده جهت بهبود عملکرد و افزایش ایمنی رباتهای پزشکی استفاده شده است

کلمات کلیدی:

پوشش خطا، تصمیم گیرنده، ایمنی

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/609216>

