

## عنوان مقاله:

کنترل دور موتور DC تحریک مستقل با دو روش کنترلی

## محل انتشار:

دومین کنفرانس ملی رویکردهای نو در مهندسی برق و کامپیوتر (سال: 1395)

تعداد صفحات اصل مقاله: 4

## نویسندگان:

علی بک پور فرخانی - دانشگاه فناوری های نوین قوچان

حجت اکبری فرخانی - دانشگاه فناوری های نوین قوچان

زهرا اکبری فرخانی - دانشگاه فناوری های نوین قوچان

## خلاصه مقاله:

در این مقاله دو روش کنترلی مناسبی برای موتور dc مورد بررسی قرار داده شده است. اولین روش، استفاده از یکسوساز تریستوری با 6سویچ و دومی استفاده از کنترل کننده pid برای این یکسوساز می باشد. دو روش کنترلی در سرعت، گشتاور و جریان مقایسه و نتایج هر دو روش با هم مقایسه گردیده اند. دیده شده که در ساختار کنترلی دوم نتایج از نظر سرعت و جریان آرمیچر نسبت به ساختار کنترلی اول بهبود چشم گیری را دارد. نتایج شبیه سازی رویکرد مورد نظر را تایید می نماید.

## کلمات کلیدی:

کنترل کننده pid ، موتور dc، یکسوساز تریستوری

## لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/627624>

