

عنوان مقاله:

فیلتر کالمن تطبیقی برای تخمین موقعیت هدف در جستجو گر مادون قرمز تصویری

محل انتشار:

پانزدهمین کنفرانس اپتیک و فوتونیک ایران (سال: 1387)

تعداد صفحات اصل مقاله: 5

نویسندگان:

جلال روح اله نژاد - سازمان هوافضا

رسول ملک فر - دانشگاه تربیت مدرس

خلاصه مقاله:

در این مقاله روشی برای تخمین غیر فعال موقعیت سه بعدی هدف در سامانه ی جستجو گر مادون قرمز تصویری ارائه شده است . در جستجو گرهای تصویری زوایای سمت و ارتفاع تنها پارامترهای هستند که در تخمین حالت اهداف نوعی در مد ردیابی می وتند مورد استفاده قرار بگیرند . در تخمین موقعیت هدف به علت خطای ذاتی تبدیل زوایای سمت و ارتفاع به موافه های مکانی خطاهای بزرگی در مثلث بندی حادث می گردد . در این مقاله روشی بر مبنای فیلتر کالمن ارائه شده است که با بهره گیری از خواص تابشی لحظه ای رسیده به حساسه جستجو گر مادون قرمز تصویری خطای تخمین موقعیت را به کمینه مقدار ممکنه می رساند

کلمات کلیدی:

فیلتر کالمن ، تخمین عمق غیر فعال ، حسگر ، جستجوگر ، مادون قرمز .

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/64953>

