

عنوان مقاله:

طراحی، ساخت و تعیین پایایی دستگاه سنجش حس دهلیزی

محل انتشار:

فصلنامه رفتار حرکتی، دوره 5، شماره 14 (سال: 1392)

تعداد صفحات اصل مقاله: 13

نویسندگان:

ملیحه نعیمی کیا - دکترای رفتار حرکتی دانشگاه تهران

امین غلامی - استادیار پژوهشگاه تربیت بدنی وزارت علوم، تحقیقات و فناوری

خلاصه مقاله:

هدف از این پژوهش، طراحی، ساخت و تعیین پایایی دستگاه حس دهلیزی است. پس از ساخت دستگاه، به منظور بررسی پایایی آن، 20 شرکت کننده ی مرد از بین دانشجویان غیر ورزشکار به طور داوطلبانه در این تحقیق شرکت کردند. برای تعیین پایایی درون آزمونگر، از 20 آزمودنی، 10 مرتبه اندازه گیری شد و برای اندازه گیری پایایی بین آزمونگران به 4 آزمونگر، نحوه ی اندازه گیری با دستگاه آموزش داده شد. این آزمونگران از آزمودنی ها 4 مرتبه اندازه گیری کردند. برای ارزیابی پایایی ثبات زمانی دستگاه نیز آزمونگر در فواصل زمانی مختلف از 8 آزمودنی در 2 روز متناوب در زمان های صبح و عصر اندازه گیری به عمل آورد. تمام آزمون ها در دو صفحه ی ساجیتال (وضعیت حرکت به جلو و عقب) و فرونتال (وضعیت حرکت به طرفین) از آزمودنی ها انجام شد. از ضریب همبستگی برای بررسی پایایی درون آزمونگر و بین آزمونگران استفاده شد. نتایج به دست آمده نشان داد که ضریب همبستگی درون آزمونگر برای دستگاه در صفحه ی ساجیتال برابر 0/95 و در صفحه ی فرونتال برابر 0/93، ضریب همبستگی بین آزمونگران در صفحه ی ساجیتال برابر 0/89 و در صفحه ی فرونتال برابر 0/85 بود. نتایج آزمون پایایی ثبات زمانی دستگاه در صفحه ی ساجیتال و فرونتال به ترتیب برابر 0/85 و 0/89 بود. نتیجه اینکه دستگاه مذکور از ضریب همبستگی درون آزمونگر و بین آزمونگر و پایایی زمانی بالایی در صفحات ساجیتال و فرونتال برخوردار است و می تواند برای سنجش حس دهلیزی در صفحات مذکور مورد استفاده قرار گیرد.

کلمات کلیدی:

حس دهلیزی، پایایی، تعادل

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/790691>

