

## عنوان مقاله:

کنترل مقاوم ژنراتور سنکرون با استفاده از استراتژی مود لغزشی

## محل انتشار:

اولین همایش منطقه ای دستاوردهای نوین و افق های روشن شبکه های الکتریکی هوشمند (سال: 1396)

تعداد صفحات اصل مقاله: 6

## نویسنده:

آرام مظهر - گروه مهندسی برق دانشگاه آزاد اسلامی واحد سقز

## خلاصه مقاله:

در این مقاله یک روش در حوزه کنترل مقاوم برای کنترل ژنراتور سنکرون ارائه شده است. از آنجایی که مدلسازی سیستمها به دلیل وجود دینامیکهای مدل نشده و اغتشاشات محیطی همواره با عدم قطعیت همراه است لذا از یک روش کنترلی در حوزه کنترل مقاوم جهت مواجهه با این عدم قطعیتها استفاده شده است. روش مود لغزشی یک استراتژی بسیار قدرتمند کنترل مقاوم بوده و از آنجایی که این روش برپایه نظریه لیاپانوف استوار است، لذا پایداری مجانبی سیستم تضمین میشود. در نهایت از متد فوق برای کنترل یک ژنراتور سنکرون استفاده شده و نتایج به دست آمده از شبیه سازی، عملکرد مطلوب کنترل کننده را نشان میدهد.

## کلمات کلیدی:

کنترل مقاوم، ژنراتور سنکرون، مودلغزشی، نظریه لیاپانوف، پایداری مجانبی

## لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/812510>

