

عنوان مقاله:

سیستم های تعبیه شده رباتیک برای بهبود مدل امنیتی 2D 3D از تشخیص چهره دسترسی به سیستم کنترل با استفاده از شبکه های عصبی

محل انتشار:

نهمین سمپوزیوم بین المللی پیشرفتهای علوم و تکنولوژی (سال: 1393)

تعداد صفحات اصل مقاله: 6

نویسندگان:

پدرام اقدسی علمداری - مرکز علمی-کاربردی آتش نشانی شهرداری تبریز

فاطمه عبدالجبارپورنیاور - دانشجوی کارشناسی، مرکز علمی-کاربردی مخابرات آذربایجان شرقی

وحید پورمناف - دانشجوی کارشناسی، مرکز علمی-کاربردی مخابرات آذربایجان شرقی

خلاصه مقاله:

شناخت سنسور نظارت بر کنترل وظایف اساسی انجام شده توسط شبکه های عصبی مصنوعی می باشد. در این مقاله ما در حال حاضر فن آوری های جدید را به دلایل امنیتی روبات ها سیستم های تعبیه شده که با استفاده از دوربین در داخل دستگاه است، با استفاده از کنترل سنسور می توانیم عکس ها فیلم های جنایات فعالیت های تروریستی انجام شده توسط انسان را، در دستگاه های سیستم های تعبیه شده مانند TV LED، خودرو، سیستم های تهویه مطبوع که در آن ما با استفاده از در فرودگاه بازار، ایستگاه اتوبوس، ایستگاه های راه آهن به همین ترتیب، به خصوص در مکان های عمومی، با استفاده از این روش جنایات کاهش خواهد یافت. برخی از کشورها با استفاده از روبات برای هدف های امنیتی در کشورهای دیگر ما با استفاده از سیستم های تعبیه شده برای سرگرمی، اطلاعیه ها، هوا، رفت آمد، استفاده از برنامه های تعبیه شده در داخل آنها است. من می خواهم برای نشان دادن با نگر داشتن دوربین در داخل روبات که ما می توانیم نیز انجام چهره شناسی در 2D 3D را اینجا، در این مقاله با استفاده از الگوریتم انتشار به عقب استفاده می شود برای تشخیص چهره در شیوه ای مناسب مسیر درست بدون هر گونه خطا تصاویر را به حافظه در تراشه میکرو منتقل کنیم.

کلمات کلیدی:

شبکه های عصبی مصنوعی، برگشت انتشار، مدل 3D تشخیص چهره، روبات ها، سیستم های تعبیه شده

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/841575>

