

عنوان مقاله:

بررسی بهینه سازی مکانیزم های سیاره ای جهت ایجاد طرح های گیربکس سیاره ای

محل انتشار:

سومین همایش ملی دانش و فناوری مهندسی برق، کامپیوتر و مکانیک ایران (سال: 1398)

تعداد صفحات اصل مقاله: 7

نویسندگان:

قاسم عبدالله نژاد - دانشجوی دکتری مکانیک، دانشگاه ارومیه

ناصر فیروزان قلعه - دانشجوی دکتری مکانیک، دانشگاه تبریز

حسن آور - کارشناس ارشد مکانیک، دانشگاه ارومیه

خلاصه مقاله:

اولین گام جهت طراحی گیربکس سیاره ای داشتن مکانیزم های سیاره ای است. هرچند تنوع در وجود مکانیزم های سیاره ای یکی از مزایای مهم و ضروری در ایجاد طرح سینماتیک گیربکس سیاره ای به شمار می آید ولی استفاده از مکانیزم های سیاره ای با ضریب بهره وری پایین در نهایت منجر به ایجاد طرح های سینماتیک ضعیف خواهد شد که کاهش عمر و ضریب بهره وری کل گیربکس سیاره ای از نتایج آشکار آن است، بنابراین شایسته است که در همان ابتدا از بکارگیری مکانیزم های سیاره ای با ضریب بهره وری پایین خودداری نمود. در این مقاله با طرح مثالی مشخص از گیربکس سیاره ای (چهار دنده ی حرکت به جلو و یک دنده ی حرکت به عقب) به بررسی اصولی جهت شناسایی و غربال مکانیزم های سیاره ای با ضریب بهره وری پایین و حذف آنها از چرخه ی طراحی گیربکس سیاره ای قبل از استفاده، می پردازیم.

کلمات کلیدی:

سرعت زاویه ای، ضریب بهره وری، مکانیزم سیاره ای، طرح سینماتیک، گیربکس سیاره ای

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/925685>

